

Positioniersysteme

Projektierungsblatt

Bearbeitet von: Datum:

Firma: Ansprechpartner:

Straße: Telefon: Telefax:

Postleitzahl/Ort:

Gewünschter Lieferumfang: Komplettes Achssystem oder Motorkomponenten

Stückzahl pro Jahr: Start Prototyp Datum:

Stückzahl gesamt: Serienstart:

Beschreibung der Anwendung:

MECHANIK

Achse	Einheit	X	Y	Z	⊖-Drehachse
-------	---------	---	---	---	-------------

Einbaulage (horizontal , vertikal)

Hub mm

Nutzlast (ohne Motor) kg

Besondere Anforderungen

Geschwindigkeit m/s

Beschleunigung m/s²

Wiederholgenauigkeit mm

Positioniergenauigkeit mm

Anzahl Zyklen pro Stunde

Zusätzliche Kräfte (z. B. durch Bearbeitung) **N**

Umgebungsbedingungen (Reinraum, Öl, Späne)

Beschreibung eines typischen Arbeitszyklus

(Verfahrwege, Beschleunigungszeiten, Stillstände usw.) (z. B. 500 mm in 0,5 sec, 1 sec Pause, dann 500 mm zurück in 0,5 sec, 2 sec Pause, ...)

.....

ELEKTRONIK

Lieferung der Antriebsverstärker inklusive?

Ja

Nein

Ansteuerung:

unregelt

Punkt zu Punkt

Bahnsteuerung PVT

vorhandener Antriebsverstärker, Typ:

.....
.....

vorhandene Steuerung, Typ:

.....
.....

geforderte Schnittstelle:

(z. B. seriell, 10 V analog,

Profibus, CAN-Open, Sercos)

.....
.....
.....

geforderte Schnittstelle des

Wegmess-Systems:

(z. B. 1V_{pp}, TTL, SSI, Endat)

.....
.....
.....

Bemerkungen

.....
.....
.....

Anhang

(Zeichnungen, usw.)

.....
.....

